

Sur l'existence de champs browniens fractionnaires indexés par des variétés

Nil Venet

Institut de Mathématiques de Toulouse,
encadrement Serge Cohen

19 Juillet 2016

On veut un modèle aléatoire

c'est à dire :

- une collection de nombres aléatoires $(X_i)_{i \in I}$
- avec des exigences sur leur comportement statistique

Un problème général

On veut un modèle aléatoire

c'est à dire :

- une collection de nombres aléatoires $(X_i)_{i \in I}$
- avec des exigences sur leur comportement statistique

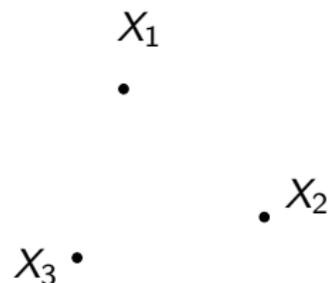


FIGURE: Mais nos exigences sont parfois contradictoires

Un problème général

On veut un modèle aléatoire

c'est à dire :

- une collection de nombres aléatoires $(X_i)_{i \in I}$
- avec des exigences sur leur comportement statistique

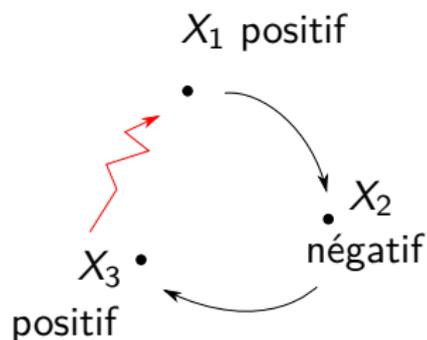


FIGURE: Mais nos exigences sont parfois contradictoires

Un problème général

On veut un modèle aléatoire

c'est à dire :

- une collection de nombres aléatoires $(X_i)_{i \in I}$
- avec des exigences sur leur comportement statistique

Formellement : X_1, X_2, X_3 centrées réduites telles que pour $i \neq j$

$$\mathbb{E}(X_i X_j) = -3/4$$

est impossible. En effet

$$\mathbb{E}(X_1 + X_2 + X_3)^2 = \sum_{i=1}^3 \mathbb{E}(X_i^2) + 2 \sum_{i < j} \mathbb{E}(X_i X_j) = 3 \times 1 + 2 \times 3 \times \left(-\frac{3}{4}\right) = -1,5 < 0.$$

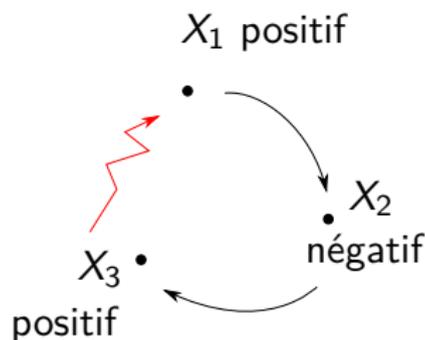


FIGURE: Mais nos exigences sont parfois contradictoires

Dans le cas qui nous intéresse

On dispose d'un espace E muni d'une distance d .

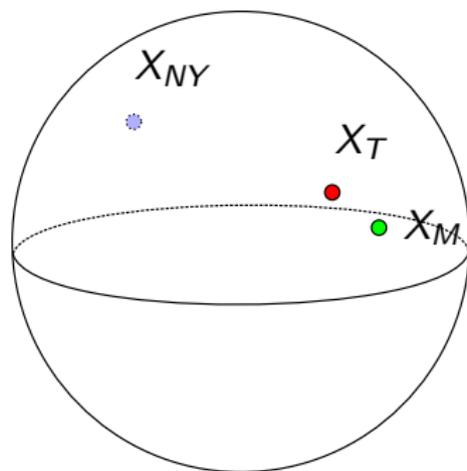


FIGURE: Un exemple d'espace métrique : la Terre munie de la distance géodésique

Dans le cas qui nous intéresse

On dispose d'un espace E muni d'une distance d et on veut une collection de variables aléatoires $(X_P)_{P \in E}$ telle que pour deux points P et Q de E , les variables X_P et X_Q ont d'autant plus de chances de prendre des valeurs éloignées que $d(P, Q)$ est grande.

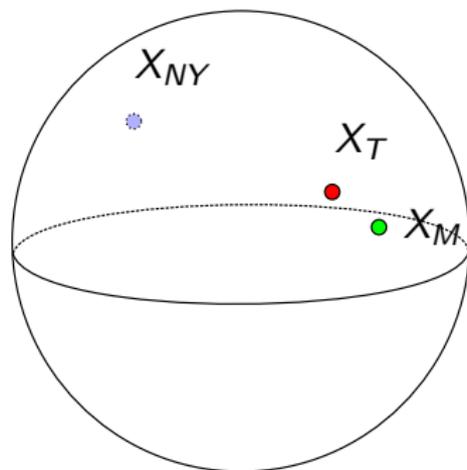


FIGURE: Un exemple d'espace métrique : la Terre munie de la distance géodésique

Les espaces munis d'une distance présentent des natures très diverses et on se demande pour quels espaces un tel modèle aléatoire existe.

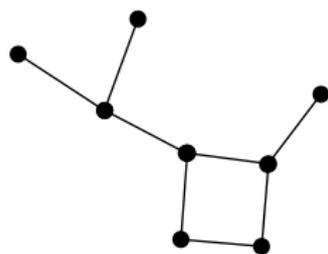


FIGURE: Un graphe

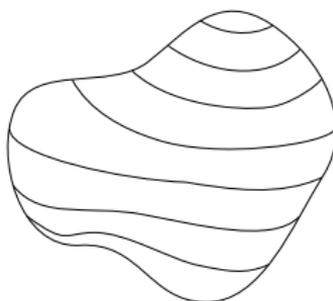


FIGURE: Une sphère cabossée



FIGURE: Une surface non simplement connexe

1 Généralités

- Champs aléatoires gaussiens
- Champs brownien fractionnaires
- Existence de champs browniens fractionnaires
- Variétés Riemanniennes

2 Non-existence de champs browniens fractionnaires indexés par le cylindre

3 Perturbation de configurations critiques

Définition (Champ aléatoire gaussien)

Soit T un ensemble. Un champ aléatoire gaussien indexé par T est une collection de variables aléatoires $(X_t)_{t \in T}$ dont toutes les combinaisons linéaires sont gaussiennes.

Définition (Champ aléatoire gaussien)

Soit T un ensemble. Un champ aléatoire gaussien indexé par T est une collection de variables aléatoires $(X_t)_{t \in T}$ dont toutes les combinaisons linéaires sont gaussiennes.

Définition (Loi d'un champ)

On appelle *loi d'un champ* $(X_t)_{t \in T}$ la donnée de toutes les lois de vecteurs aléatoires $(X_{t_1}, \dots, X_{t_n})$.

Définition (Champ aléatoire gaussien)

Soit T un ensemble. Un champ aléatoire gaussien indexé par T est une collection de variables aléatoires $(X_t)_{t \in T}$ dont toutes les combinaisons linéaires sont gaussiennes.

Définition (Loi d'un champ)

On appelle *loi d'un champ* $(X_t)_{t \in T}$ la donnée de toutes les lois de vecteurs aléatoires $(X_{t_1}, \dots, X_{t_n})$.

Lemme

La loi d'un champ gaussien est caractérisée par son espérance $t \mapsto \mathbb{E}(X_t)$ et sa covariance

$$(s, t) \mapsto \mathbb{E}(X_t - \mathbb{E}(X_t))(X_s - \mathbb{E}(X_s)).$$

Lemme

Étant données deux applications $m : T \rightarrow \mathbb{R}$ et $R : T \times T \rightarrow \mathbb{R}$, il existe un champ aléatoire gaussien indexé par T , d'espérance m et de covariance R si et seulement si R est de *type positif*, c'est-à-dire : $\forall t_1, \dots, t_n \in T$, $\forall \lambda_1, \dots, \lambda_n \in \mathbb{R}$,

$$\sum_{i,j=1}^n \lambda_i \lambda_j R(t_i, t_j) \geq 0.$$

Lemme

Étant données deux applications $m : T \rightarrow \mathbb{R}$ et $R : T \times T \rightarrow \mathbb{R}$, il existe un champ aléatoire gaussien indexé par T , d'espérance m et de covariance R si et seulement si R est de *type positif*, c'est-à-dire : $\forall t_1, \dots, t_n \in T$, $\forall \lambda_1, \dots, \lambda_n \in \mathbb{R}$,

$$\sum_{i,j=1}^n \lambda_i \lambda_j R(t_i, t_j) \geq 0.$$

Idée de preuve

Pour tous $t_1, \dots, t_n \in T$ on obtient une matrice $(R(t_i, t_j))_{i,j}$ qui est semi-définie positive, et dont on peut prendre une racine \sqrt{R} . Par suite $\sqrt{R}\mathcal{N}(0, I_n)$ est un vecteur gaussien de covariance R . On applique le théorème de Kolmogorov pour conclure.

Lemme

Étant données deux applications $m : T \rightarrow \mathbb{R}$ et $R : T \times T \rightarrow \mathbb{R}$, il existe un champ aléatoire gaussien indexé par T , d'espérance m et de covariance R si et seulement si R est de *type positif*, c'est-à-dire : $\forall t_1, \dots, t_n \in T$, $\forall \lambda_1, \dots, \lambda_n \in \mathbb{R}$,

$$\sum_{i,j=1}^n \lambda_i \lambda_j R(t_i, t_j) \geq 0.$$

Remarque

Lorsque le champ existe

$$\sum_{i,j=1}^n \lambda_i \lambda_j R(t_i, t_j) = \mathbb{E} \left(\sum_{i=1}^n \lambda_i (X_i - \mathbb{E} X_i) \right)^2.$$

Définition (Champ brownien fractionnaire)

Soient (E, d) un espace métrique, et $H > 0$. Un champ brownien H -fractionnaire indexé par E est un champ aléatoire gaussien $(X_x)_{x \in E}$ centré tel que

$$\mathbb{E}(X_x - X_y)^2 = (d(x, y))^{2H}.$$

Définition (Champ brownien fractionnaire)

Soient (E, d) un espace métrique, et $H > 0$. Un champ brownien H -fractionnaire indexé par E est un champ aléatoire gaussien $(X_x)_{x \in E}$ centré tel que

$$\mathbb{E}(X_x - X_y)^2 = (d(x, y))^{2H}.$$

Remarque

- On peut ajouter l'hypothèse $X_O^H = 0$ p.s pour $O \in E$ arbitraire afin d'obtenir l'unicité en loi du champ. En effet on a alors la covariance

$$R_H(x, y) = \frac{1}{2} \left(d^{2H}(O, x) + d^{2H}(O, y) - d^{2H}(x, y) \right).$$

- Ce cas particulier est suffisant pour les questions d'existence.

Mouvement brownien fractionnaire

- Si on choisit $(E, d) = (\mathbb{R}, |\cdot|)$ dans la définition, on retrouve le *mouvement brownien fractionnaire*, qui existe pour $H \in]0, 1]$.

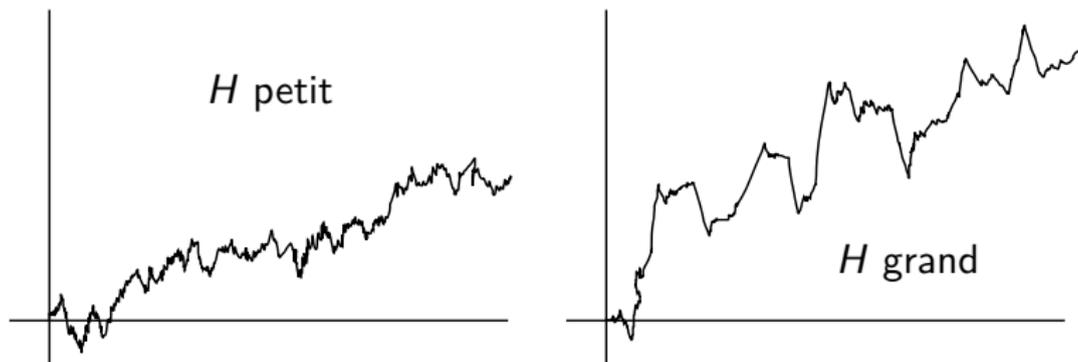


FIGURE: Trajectoires du mouvement brownien fractionnaire

Mouvement brownien fractionnaire

- Si on choisit $(E, d) = (\mathbb{R}, |\cdot|)$ dans la définition, on retrouve le *mouvement brownien fractionnaire*, qui existe pour $H \in]0, 1]$.
- En particulier pour $H = 1/2$ on retrouve le *mouvement brownien*, et on parle en général de champ brownien de Lévy.

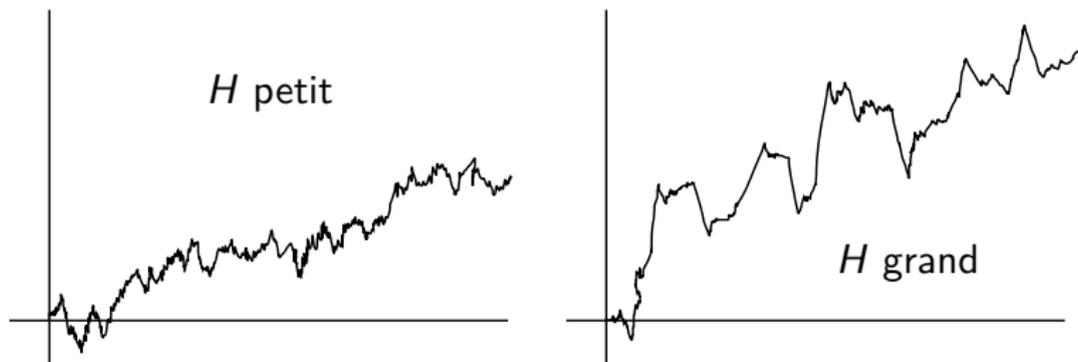


FIGURE: Trajectoires du mouvement brownien fractionnaire

Des qualités *transmises* aux champs browniens fractionnaires

Le mouvement brownien fractionnaire (B_t^H) est un processus aléatoire :

- gaussien,

Des qualités *transmises* aux champs browniens fractionnaires

Le mouvement brownien fractionnaire (B_t^H) est un processus aléatoire :

- gaussien,
- à accroissements stationnaires

$$\left(B_{t_2+s}^H - B_{t_1+s}^H \right)_{t_2 \in \mathbb{R}} = \left(B_{t_2}^H - B_{t_1}^H \right)_{t_2 \in \mathbb{R}},$$

Des qualités *transmises* aux champs browniens fractionnaires

Le mouvement brownien fractionnaire (B_t^H) est un processus aléatoire :

- gaussien,
- à accroissements stationnaires

$$\left(B_{t_2+s}^H - B_{t_1+s}^H \right)_{t_2 \in \mathbb{R}} = \left(B_{t_2}^H - B_{t_1}^H \right)_{t_2 \in \mathbb{R}},$$

- auto-similaire

$$\left(B_{\lambda t}^H \right)_{t \in \mathbb{R}} = \left(\lambda^H B_t^H \right)_{t \in \mathbb{R}}.$$

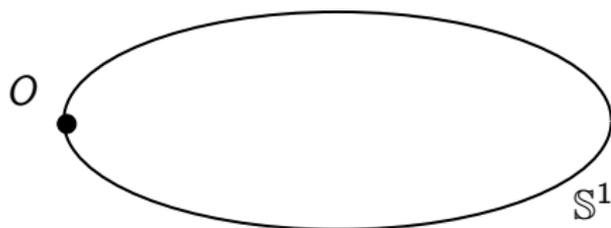


FIGURE: Champ brownien indexé par le cercle

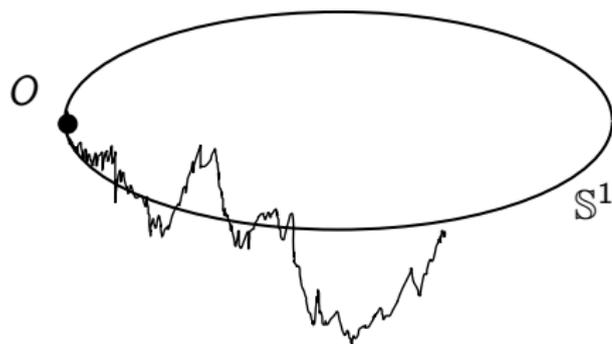


FIGURE: Champ brownien indexé par le cercle

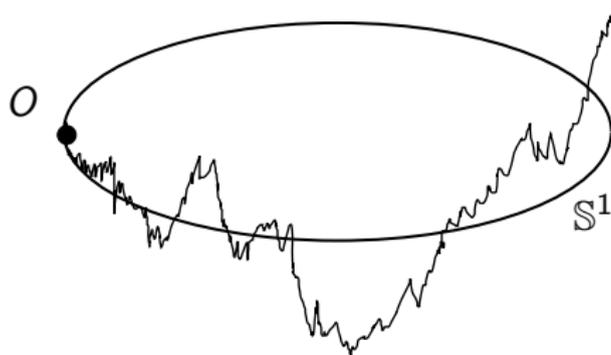


FIGURE: Champ brownien indexé par le cercle

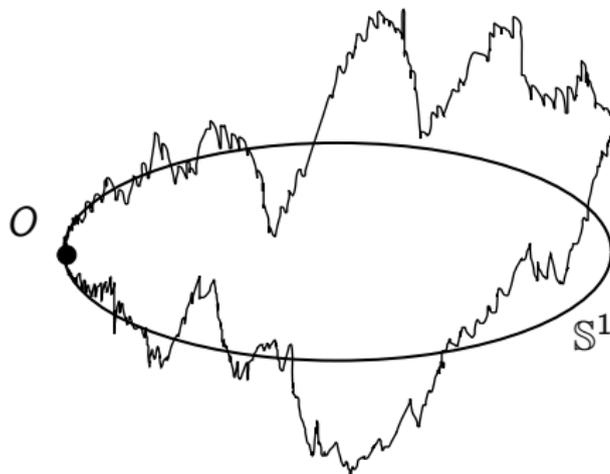


FIGURE: Champ brownien indexé par le cercle

Des problèmes d'existence

Le champ brownien fractionnaire indexé par le cercle n'existe que pour

$$0 < H \leq \frac{1}{2}.$$

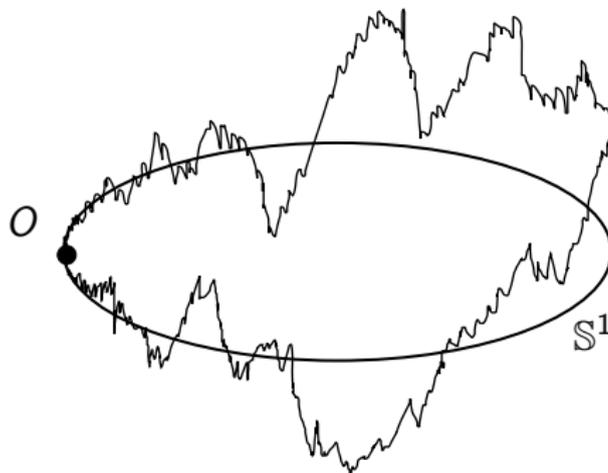


FIGURE: Champ brownien indexé par le cercle

Lemme (CNS d'existence)

Il existe un champ brownien H -fractionnaire indexé par (E, d) si et seulement si d^{2H} est de *type négatif*, c'est-à-dire $\forall x_1, \dots, x_n \in E$, $\forall c_1, \dots, c_n \in \mathbb{R}$ tels que $\sum_{i=1}^n c_i = 0$,

$$\sum_{i,j=1}^n c_i c_j d^{2H}(x_i, x_j) \leq 0.$$

Lemme (CNS d'existence)

Il existe un champ brownien H -fractionnaire indexé par (E, d) si et seulement si d^{2H} est de *type négatif*, c'est-à-dire $\forall x_1, \dots, x_n \in E$, $\forall c_1, \dots, c_n \in \mathbb{R}$ tels que $\sum_{i=1}^n c_i = 0$,

$$\sum_{i,j=1}^n c_i c_j d^{2H}(x_i, x_j) \leq 0.$$

Idée de preuve

- Comme le champ est gaussien on a vu qu'il existe si et seulement si sa covariance R_H est de *type positif*, c'est-à-dire $\forall x_1, \dots, x_n \in E$, $\forall \lambda_1, \dots, \lambda_n \in \mathbb{R}$,

$$\sum_{i,j=1}^n \lambda_i \lambda_j R_H(x_i, x_j) \geq 0.$$

Lemme (CNS d'existence)

Il existe un champ brownien H -fractionnaire indexé par (E, d) si et seulement si d^{2H} est de *type négatif*, c'est-à-dire $\forall x_1, \dots, x_n \in E$, $\forall c_1, \dots, c_n \in \mathbb{R}$ tels que $\sum_{i=1}^n c_i = 0$,

$$\sum_{i,j=1}^n c_i c_j d^{2H}(x_i, x_j) \leq 0.$$

Idée de preuve (suite)

- Rappelons la covariance d'un champ brownien fractionnaire avec origine en $O \in E$:

$$R_H(x, y) = \frac{1}{2} \left(d^{2H}(O, x) + d^{2H}(O, y) - d^{2H}(x, y) \right).$$

- Un théorème de Schoenberg permet de conclure.

Lemme (CNS d'existence)

Il existe un champ brownien H -fractionnaire indexé par (E, d) si et seulement si d^{2H} est de *type négatif*, c'est-à-dire $\forall x_1, \dots, x_n \in E$, $\forall c_1, \dots, c_n \in \mathbb{R}$ tels que $\sum_{i=1}^n c_i = 0$,

$$\sum_{i,j=1}^n c_i c_j d^{2H}(x_i, x_j) \leq 0.$$

Lemme (CNS d'existence)

Il existe un champ brownien H -fractionnaire indexé par (E, d) si et seulement si d^{2H} est de *type négatif*, c'est-à-dire $\forall x_1, \dots, x_n \in E$, $\forall c_1, \dots, c_n \in \mathbb{R}$ tels que $\sum_{i=1}^n c_i = 0$,

$$\sum_{i,j=1}^n c_i c_j d^{2H}(x_i, x_j) \leq 0.$$

Théorème (Indice fractionnaire d'un espace métrique), Istas.

Il existe un $\beta_E \in [0, +\infty]$ tel que d^{2H} est de type négatif si et seulement si

$$0 < 2H \leq \beta_E.$$

Indice fractionnaire d'un espace métrique

Lemme (CNS d'existence)

Il existe un champ brownien H -fractionnaire indexé par (E, d) si et seulement si d^{2H} est de *type négatif*, c'est-à-dire $\forall x_1, \dots, x_n \in E$, $\forall c_1, \dots, c_n \in \mathbb{R}$ tels que $\sum_{i=1}^n c_i = 0$,

$$\sum_{i,j=1}^n c_i c_j d^{2H}(x_i, x_j) \leq 0.$$

Théorème (Indice fractionnaire d'un espace métrique), Istas.

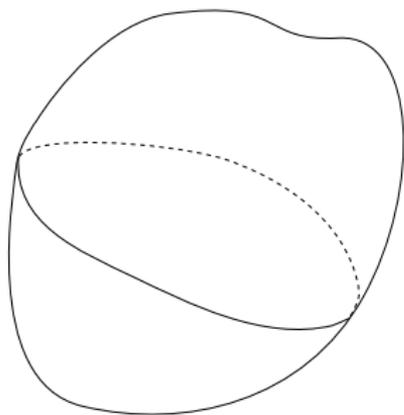
Il existe un $\beta_E \in [0, +\infty]$ tel que d^{2H} est de type négatif si et seulement si

$$0 < 2H \leq \beta_E.$$

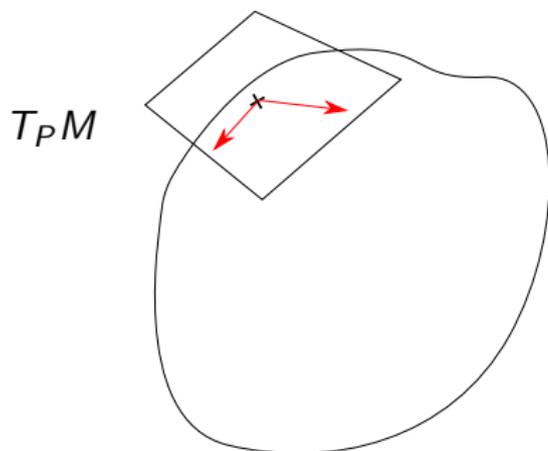
Idée de preuve

La fonction $x \mapsto x^H$ est une fonction de Bernstein pour $0 < H \leq 1$.

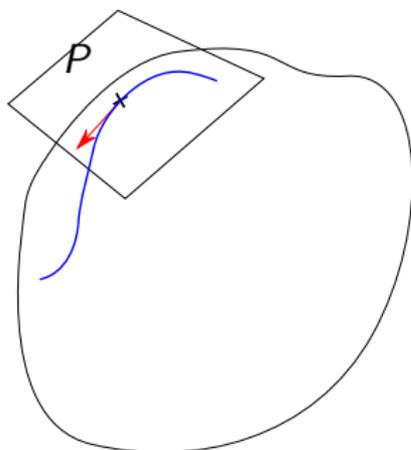
- On peut envisager une *variété différentielle* M de dimension d comme un collage d'ouverts de \mathbb{R}^d .



- On peut envisager une *variété différentielle* M de dimension d comme un collage d'ouverts de \mathbb{R}^d .
- On peut munir M d'une *métrique riemannienne*, qui est la donnée en chaque $P \in M$ d'un produit scalaire sur chaque espace tangent $T_P M$.



- On peut envisager une *variété différentielle* M de dimension d comme un collage d'ouverts de \mathbb{R}^d .
- On peut munir M d'une *métrique riemannienne*, qui est la donnée en chaque $P \in M$ d'un produit scalaire sur chaque espace tangent $T_P M$.
- Cette métrique permet de définir la longueur $L(c)$ d'une courbe à valeurs dans M .



- On définit maintenant la *distance géodésique* entre $P, Q \in M$ par

$$d_M(p, q) := \inf\{L(c), c \text{ courbe reliant } P \text{ à } Q\}$$

- On définit maintenant la *distance géodésique* entre $P, Q \in M$ par

$$d_M(p, q) := \inf\{L(c), c \text{ courbe reliant } P \text{ à } Q\}$$

- Les courbes qui réalisent l'infimum sont appelées les *géodésiques minimales* de P à Q .

- On définit maintenant la *distance géodésique* entre $P, Q \in M$ par

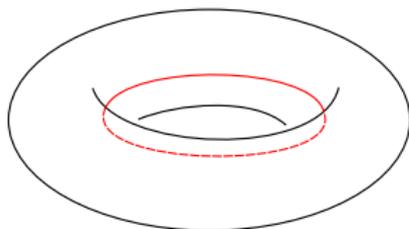
$$d_M(p, q) := \inf\{L(c), c \text{ courbe reliant } P \text{ à } Q\}$$

- Les courbes qui réalisent l'infimum sont appelées les *géodésiques minimales* de P à Q .

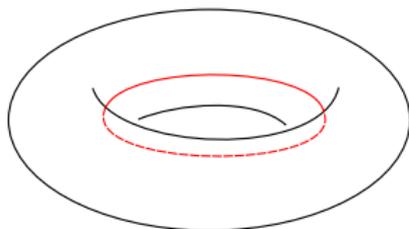
Remarque (globalité de d_M)

La connaissance de la métrique riemannienne dans un sous-ensemble $S \subset M$ ne suffit pas à connaître la distance géodésique d_M sur S .

- Une *géodésique fermée minimale* est une courbe fermée γ telle que $\forall P, Q \in \gamma$, il existe une géodésique minimale reliant P à Q incluse dans γ .



- Une *géodésique fermée minimale* est une courbe fermée γ telle que $\forall P, Q \in \gamma$, il existe une géodésique minimale reliant P à Q incluse dans γ .



- Une géodésique fermée minimale est isométrique à un cercle.

Par la suite sauf mention du contraire toutes les variétés sont supposées *connexes* et *sans bords*.

- Pour une variété riemannienne $\beta_M \leq 2$ (Istas),

Quelques indices fractionnaires de variétés riemanniennes

- Pour une variété riemannienne $\beta_M \leq 2$ (Istas),
- Espaces euclidiens $\beta_{\mathbb{R}^d} = 2$ (Lévy, Mandelbrot),

- Pour une variété riemannienne $\beta_M \leq 2$ (Istas),
- Espaces euclidiens $\beta_{\mathbb{R}^d} = 2$ (Lévy, Mandelbrot),
- Sphères $\beta_{\mathbb{S}^d} = 1$ (Lévy, Gangolli, Istas),

- Pour une variété riemannienne $\beta_M \leq 2$ (Istas),
- Espaces euclidiens $\beta_{\mathbb{R}^d} = 2$ (Lévy, Mandelbrot),
- Sphères $\beta_{\mathbb{S}^d} = 1$ (Lévy, Gangolli, Istas),
- Espaces hyperboliques réels $\beta_{\mathbb{H}^d} = 1$ (Faraut et Harzallah, Istas),

- Pour une variété riemannienne $\beta_M \leq 2$ (Istas),
- Espaces euclidiens $\beta_{\mathbb{R}^d} = 2$ (Lévy, Mandelbrot),
- Sphères $\beta_{\mathbb{S}^d} = 1$ (Lévy, Gangolli, Istas),
- Espaces hyperboliques réels $\beta_{\mathbb{H}^d} = 1$ (Faraut et Harzallah, Istas),
- Dès qu'il y a un point de courbure strictement positive $\beta_M < 2$ (Istas),

- Pour une variété riemannienne $\beta_M \leq 2$ (Istas),
- Espaces euclidiens $\beta_{\mathbb{R}^d} = 2$ (Lévy, Mandelbrot),
- Sphères $\beta_{\mathbb{S}^d} = 1$ (Lévy, Gangolli, Istas),
- Espaces hyperboliques réels $\beta_{\mathbb{H}^d} = 1$ (Faraut et Harzallah, Istas),
- Dès qu'il y a un point de courbure strictement positive $\beta_M < 2$ (Istas),
- Ellipsoïde non sphérique, $\beta_{\mathcal{E}} < 1$ (Chentsov et Morozova).

- 1 Généralités
- 2 Non-existence de champs browniens fractionnaires indexés par le cylindre
 - Non-existence des champs browniens fractionnaires indexés par le cylindre
 - Généralisation à un produit riemannien
 - Perturbation de la distance produit
 - Gromov-Hausdorff discontinuité de l'indice fractionnaire
- 3 Perturbation de configurations critiques

Le résultat sur le cylindre

On considère le cylindre qu'on peut voir comme une surface de \mathbb{R}^3 ou comme le produit riemannien $\mathbb{S}^1 \times \mathbb{R}$. On connaît l'expression de la distance géodésique

$$d_{\mathbb{S}^1 \times \mathbb{R}}((\theta_1, z_1), (\theta_2, z_2)) = \left(\min(|\theta_1 - \theta_2|, 2\pi - |\theta_1 - \theta_2|)^2 + |z_1 - z_2|^2 \right)^{1/2},$$

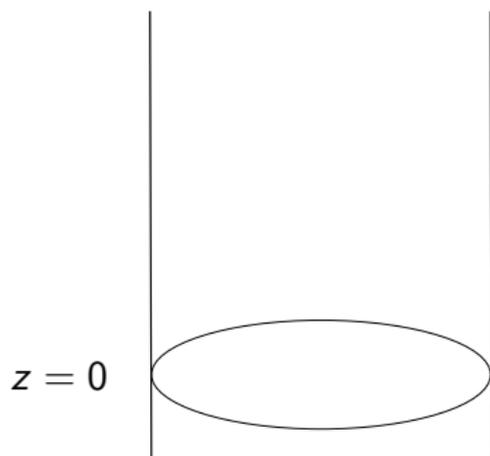
qui est identique pour des cylindres de hauteur finie.

Théorème 1 (Cylindre)

Pour tout $\varepsilon > 0$ et $H > 0$, il n'existe pas de champ brownien H -fractionnaire indexé par le cylindre $\mathbb{S}^1 \times]0, \varepsilon[$. En d'autres termes

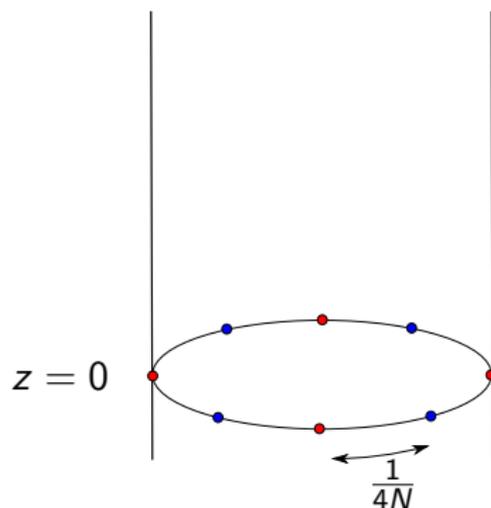
$$\beta_{\mathbb{S}^1 \times]0, \varepsilon[} = 0.$$

On dispose n points $(P_{i,n})_{i=1}^n$ sur le cylindre, avec les poids $c_i = (-1)^i$.



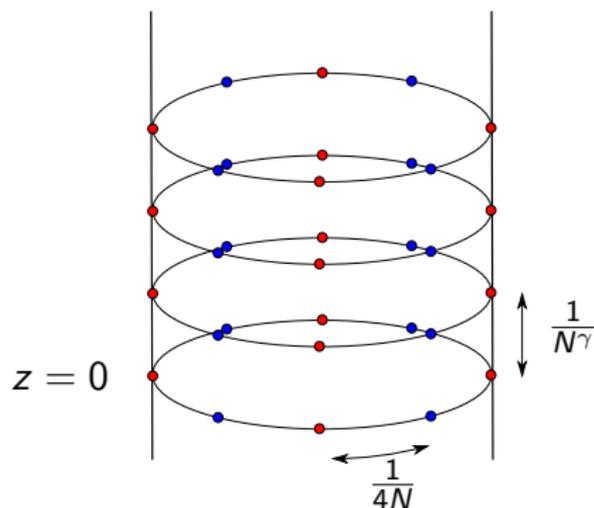
De manière à obtenir $\lim_{n \rightarrow +\infty} \sum_{i,j=1}^n c_i c_j d^{2H}(P_{i,n}, P_{j,n}) = +\infty$.

On dispose n points $(P_{i,n})_{i=1}^n$ sur le cylindre, avec les poids $c_i = (-1)^i$.



De manière à obtenir
$$\lim_{n \rightarrow +\infty} \sum_{i,j=1}^n c_i c_j d^{2H}(P_{i,n}, P_{j,n}) = +\infty.$$

On dispose n points $(P_{i,n})_{i=1}^n$ sur le cylindre, avec les poids $c_i = (-1)^i$.



$\lfloor N^\beta \rfloor$ cercles

Avec $0 < \beta < \gamma < 1$

De manière à obtenir $\lim_{n \rightarrow +\infty} \sum_{i,j=1}^n c_i c_j d^{2H}(P_{i,n}, P_{j,n}) = +\infty$.

Généralisation à un produit riemannien

Étant données deux variétés riemanniennes M et N , le *produit riemannien* de M et N est la variété $M \times N$ dotée de la métrique $\langle \cdot, \cdot \rangle_M + \langle \cdot, \cdot \rangle_N$, pour laquelle on a

$$d_{M \times N}((p_1, q_1), (p_2, q_2)) = \left(d_M(p_1, p_2)^2 + d_N(q_1, q_2)^2 \right)^{1/2}.$$

Généralisation à un produit riemannien

Étant données deux variétés riemanniennes M et N , le *produit riemannien* de M et N est la variété $M \times N$ dotée de la métrique $\langle \cdot, \cdot \rangle_M + \langle \cdot, \cdot \rangle_N$, pour laquelle on a

$$d_{M \times N}((p_1, q_1), (p_2, q_2)) = \left(d_M(p_1, p_2)^2 + d_N(q_1, q_2)^2 \right)^{1/2}.$$

Théorème 2

Soient M et N deux variétés riemanniennes telles que M possède une géodésique fermée minimale. On a

$$\beta_{M \times N} = 0.$$

Généralisation à un produit riemannien

Étant données deux variétés riemanniennes M et N , le *produit riemannien* de M et N est la variété $M \times N$ dotée de la métrique $\langle \cdot, \cdot \rangle_M + \langle \cdot, \cdot \rangle_N$, pour laquelle on a

$$d_{M \times N}((p_1, q_1), (p_2, q_2)) = \left(d_M(p_1, p_2)^2 + d_N(q_1, q_2)^2 \right)^{1/2}.$$

Théorème 2

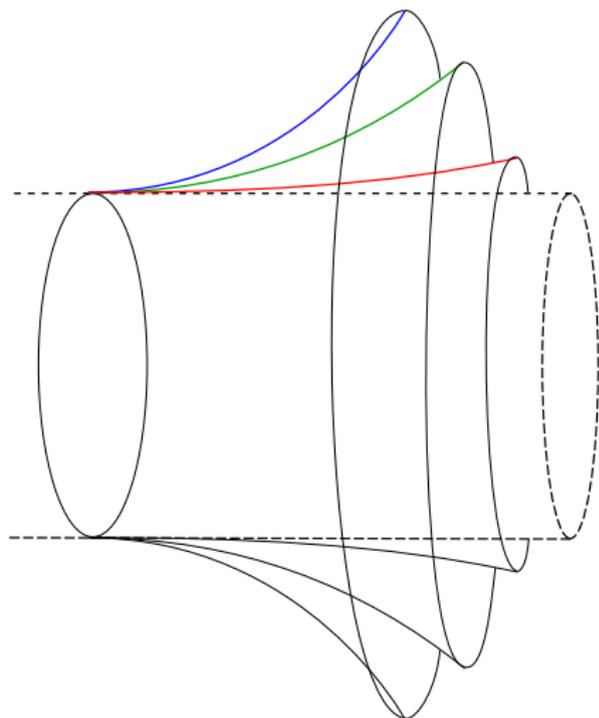
Soient M et N deux variétés riemanniennes telles que M possède une géodésique fermée minimale. On a

$$\beta_{M \times N} = 0.$$

Exemples

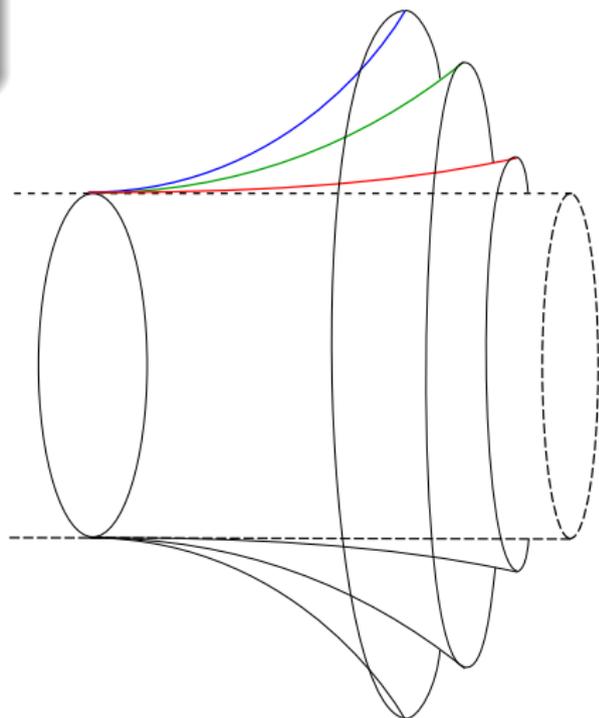
Le tore $\mathbb{T}^d := \underbrace{\mathbb{S}^1 \times \dots \times \mathbb{S}^1}_{d \text{ fois}}$ et $\mathbb{S}^d \times \mathbb{R}$ ont des indices fractionnaires nuls.

Perturbation de la distance produit



Perturbation de la distance produit

Dans le cas d'une surface de rotation Γ à génératrice r croissante :

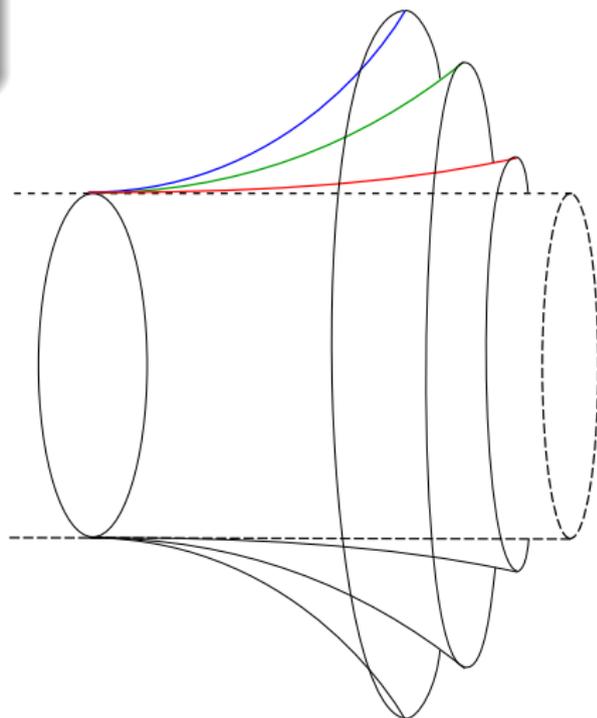


Perturbation de la distance produit

Dans le cas d'une surface de rotation Γ à génératrice r croissante :

- Pour $r(z) = 1 + z^a$, avec $a > 1$,

$$\beta_{\Gamma} \leq \frac{3}{a/2 + 1}.$$



Perturbation de la distance produit

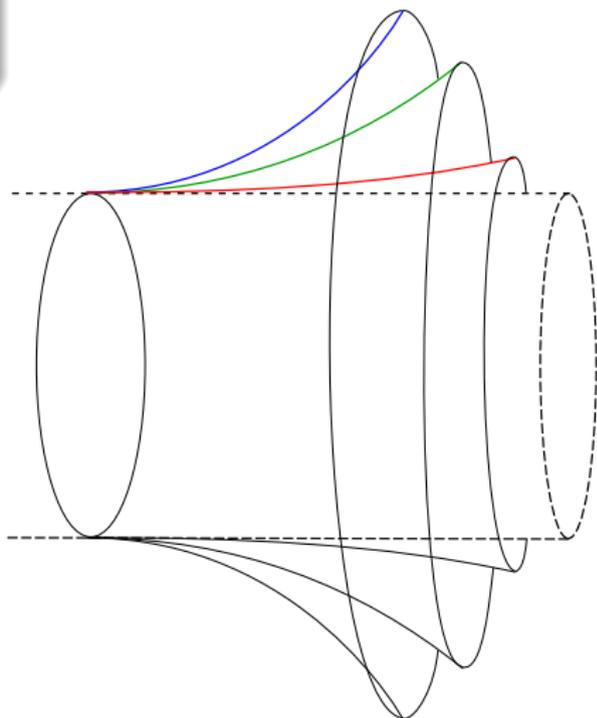
Dans le cas d'une surface de rotation Γ à génératrice r croissante :

- Pour $r(z) = 1 + z^a$, avec $a > 1$,

$$\beta_{\Gamma} \leq \frac{3}{a/2 + 1}.$$

- Pour $r(z) = 1 + e^{-\frac{1}{z}}$,

$$\beta_{\Gamma} = 0.$$



Perturbation de la distance produit

Dans le cas d'une surface de rotation Γ à génératrice r croissante :

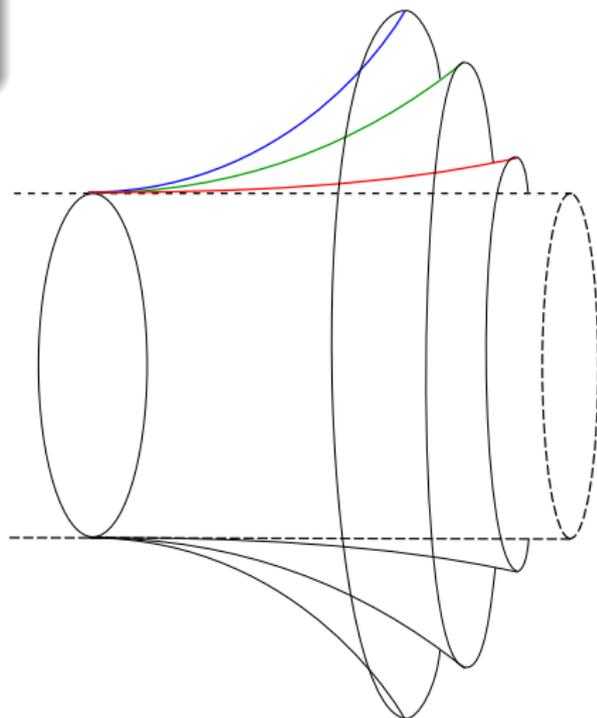
- Pour $r(z) = 1 + z^a$, avec $a > 1$,

$$\beta_{\Gamma} \leq \frac{3}{a/2 + 1}.$$

- Pour $r(z) = 1 + e^{-\frac{1}{z}}$,

$$\beta_{\Gamma} = 0.$$

- Le majorant de l'indice fractionnaire est d'autant plus petit que le contact est d'ordre élevé avec le cylindre.



Discontinuité de $E \mapsto \beta_E$ pour la convergence de Gromov-Hausdorff

Convergence de Gromov-Hausdorff

La distance de Gromov-Hausdorff entre deux espaces métriques compacts est donnée par :

$$d_{G\mathcal{H}}(\bar{E}, \bar{F}) := \inf_{I, J} d_{\mathcal{H}}(I(E), J(F)),$$

où I et J parcourent tous les plongements isométriques dans un espace ambiant (X, d) , et $d_{\mathcal{H}}$ est la distance de Hausdorff sur les compacts de (X, d) , donnée par :

$$d_{\mathcal{H}}(A, B) := \max\left\{\sup_{x \in A} d_E(x, B), \sup_{y \in B} d_E(y, A)\right\}.$$

Discontinuité de $E \mapsto \beta_E$ pour la convergence de Gromov-Hausdorff

Lemme

La distance de Gromov-Hausdorff $d_{\mathcal{GH}}$ est une distance sur l'ensemble \mathcal{M} des classes d'isométries d'espaces métriques compacts.

Discontinuité de $E \mapsto \beta_E$ pour la convergence de Gromov-Hausdorff

Lemme

La distance de Gromov-Hausdorff $d_{\mathcal{GH}}$ est une distance sur l'ensemble \mathcal{M} des classes d'isométries d'espaces métriques compacts.

Théorème 3

L'application

$$\begin{aligned}(\mathcal{M}, d_{\mathcal{GH}}) &\rightarrow [0, +\infty] \\ E &\mapsto \beta_E\end{aligned}$$

n'est pas continue en $E = \mathbb{S}^1$.

Discontinuité de $E \mapsto \beta_E$ pour la convergence de Gromov-Hausdorff

Lemme

La distance de Gromov-Hausdorff $d_{\mathcal{GH}}$ est une distance sur l'ensemble \mathcal{M} des classes d'isométries d'espaces métriques compacts.

Théorème 3

L'application

$$\begin{aligned}(\mathcal{M}, d_{\mathcal{GH}}) &\rightarrow [0, +\infty] \\ E &\mapsto \beta_E\end{aligned}$$

n'est pas continue en $E = \mathbb{S}^1$.

Preuve

On a $\beta_{\mathbb{S}^1} = 1$ et $\beta_{\mathbb{S}^1 \times [0, \varepsilon]} = 0$ pour tout $\varepsilon > 0$.

- 1 Généralités
- 2 Non-existence de champs browniens fractionnaires indexés par le cylindre
- 3 Perturbation de configurations critiques
 - Perturbation de configurations critiques
 - Non-dégénérescence du brownien fractionnaire indexé par les espaces hyperboliques réels
 - Variétés avec des géodésiques fermées minimales

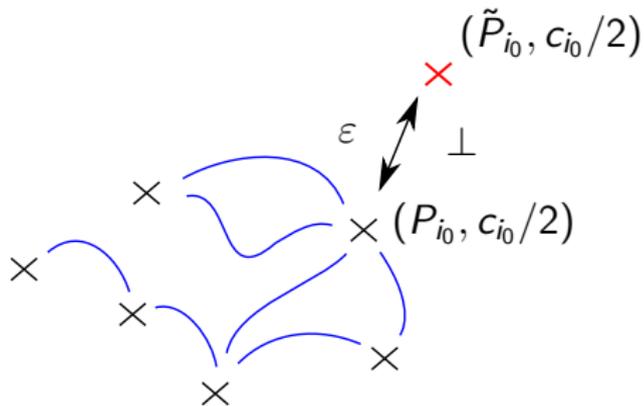
Étant donnée une configuration $((P_1, \dots, P_n), (c_1, \dots, c_n))$ telle que

$$\sum_{i,j=1}^n c_i c_j d^{2H}(P_i, P_j) = 0,$$

peut-on donner une condition pour qu'il soit possible de perturber cette configuration pour avoir

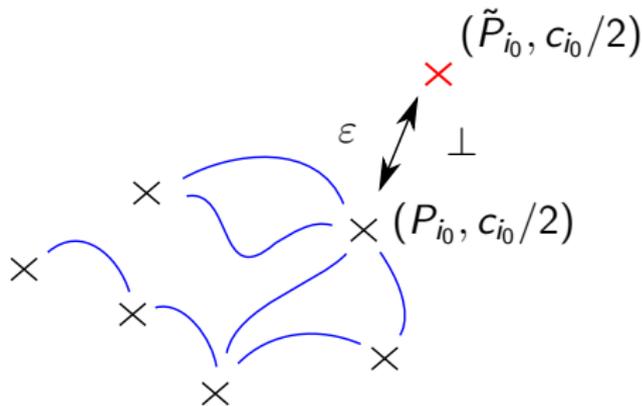
$$\sum_{i,j=1}^{\tilde{n}} \tilde{c}_i \tilde{c}_j d^{2H}(\tilde{P}_i, \tilde{P}_j) > 0,$$

et obtenir la non-existence du champ brownien H -fractionnaire ?



Sur une variété riemannienne

Oui, en ajoutant un point \tilde{P}_{i_0} à une distance ε dans une direction orthogonale en P_{i_0} à toutes les géodésiques minimales reliant les P_i .



Sur une variété riemannienne

Oui, en ajoutant un point \tilde{P}_{i_0} à une distance ε dans une direction orthogonale en P_{i_0} à toutes les géodésiques minimales reliant les P_i .

On a alors

$$\sum_{i,j=1}^{\tilde{n}} \tilde{c}_i \tilde{c}_j d^{2H}(\tilde{P}_i, \tilde{P}_j) = \sum_{i,j=1}^n c_i c_j d^{2H}(P_i, P_j) + \frac{c_n^2}{2} \varepsilon^{2H} + o(\varepsilon^{2H}).$$

Définition (Ensemble des directions les plus courtes)

Soient M une variété riemannienne, $P \in M$ et $S \subset M$, définissons l'ensemble des directions les plus courtes de P à S :

$$T_{P \rightarrow S} = \text{Vect} \left\{ g'(0) \mid \exists Q \in S, g : [0, 1] \rightarrow M \right. \\ \left. \text{géodésique minimale de } P \text{ à } Q \right\} \subset T_P(M).$$

Définition (Ensemble des directions les plus courtes)

Soient M une variété riemannienne, $P \in M$ et $S \subset M$, définissons l'ensemble des directions les plus courtes de P à S :

$$T_{P \rightarrow S} = \text{Vect} \left\{ g'(0) \mid \exists Q \in S, g : [0, 1] \rightarrow M \text{ géodésique minimale de } P \text{ à } Q \right\} \subset T_P(M).$$

Théorème 4

Soient (M, d_M) une variété Riemannienne complète et $H \in]0, 1[$. S'il existe un champ brownien H -fractionnaire indexé par M , alors pour toute configuration H -critique $((P_1, \dots, P_n), (c_1, \dots, c_n))$,

$$\forall i \in \{1, \dots, n\}, T_{P_i \rightarrow \{P_j, j \neq i\}} = T_{P_i}M. \quad (\text{G})$$

Théorème 5

- 1 Pour tout $0 < H \leq 1/2$, il n'existe pas de configuration H -critique de \mathbb{H}^d .
- 2 Soient $0 < H \leq 1/2$ et X^H un champ brownien H -fractionnaire indexé par \mathbb{H}^d , tel qu'il existe $O \in \mathbb{H}^d$ et $X_O^H = 0$ p.s.. Pour tous points $P_1, \dots, P_n \in \mathbb{H}^d$, le vecteur gaussien $(X_{P_1}^H, \dots, X_{P_n}^H)$ est non-dégénéré.

Théorème 5

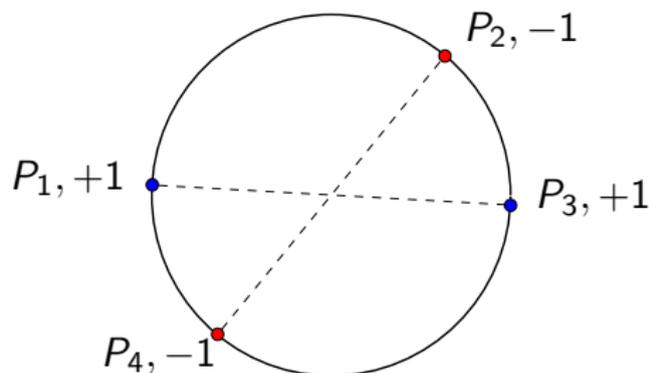
- 1 Pour tout $0 < H \leq 1/2$, il n'existe pas de configuration H -critique de \mathbb{H}^d .
- 2 Soient $0 < H \leq 1/2$ et X^H un champ brownien H -fractionnaire indexé par \mathbb{H}^d , tel qu'il existe $O \in \mathbb{H}^d$ et $X_O^H = 0$ p.s.. Pour tous points $P_1, \dots, P_n \in \mathbb{H}^d$, le vecteur gaussien $(X_{P_1}^H, \dots, X_{P_n}^H)$ est non-dégénéré.

Idée de preuve

On utilise le plongement isométrique naturel $\mathbb{H}^d \subset \mathbb{H}^{d+1}$. L'existence d'une configuration critique dans \mathbb{H}^d aboutirait à la non-existence du champ brownien fractionnaire indexé par \mathbb{H}^{d+1} .

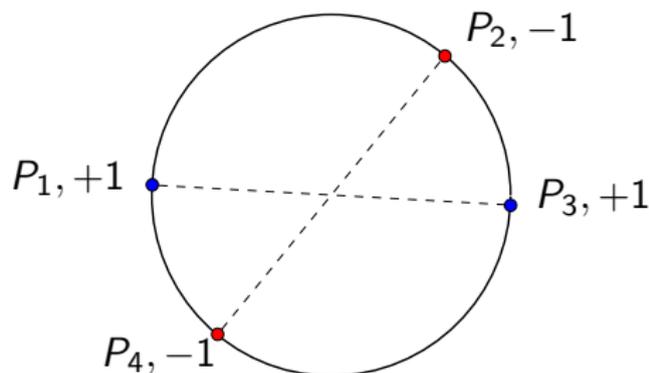
Configurations 1/2-critiques sur les géodésiques fermées minimales

- Sur le cercle on a une configuration 1/2-critique pour toute paire de couples de points antipodaux.



Configurations 1/2-critiques sur les géodésiques fermées minimales

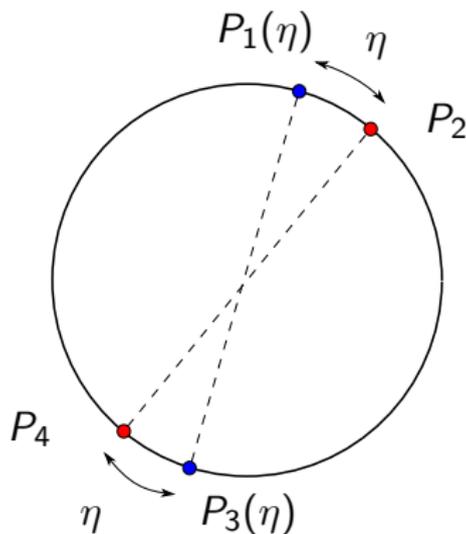
- Sur le cercle on a une configuration 1/2-critique pour toute paire de couples de points antipodaux.
- Même chose sur une géodésique fermée minimale d'une variété riemannienne.



Théorème 6

Soit M une variété riemannienne complète telle qu'il existe un champ brownien de Lévy indexé par M . Pour toute géodésique fermée minimale γ et tous points antipodaux $P, P^* \in \gamma$

$$T_{P \rightarrow \{P^*\}} = T_P M. \quad (G')$$



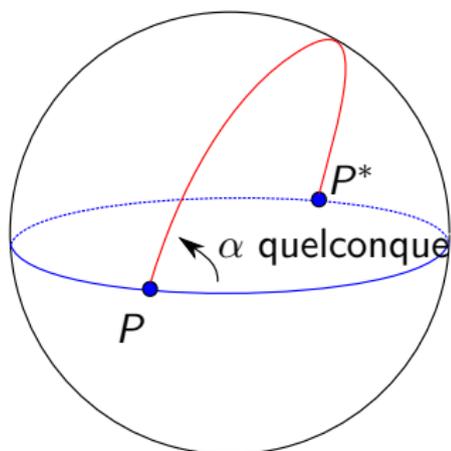


FIGURE: La condition (G') est vérifiée sur la sphère

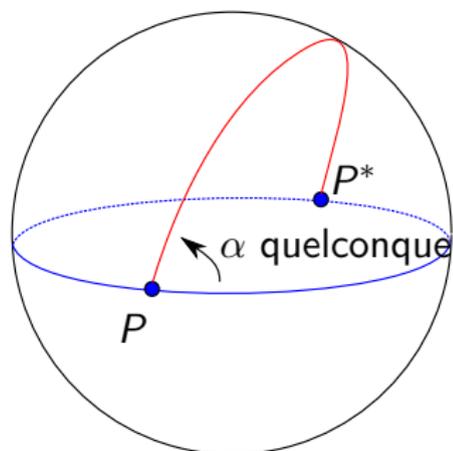


FIGURE: La condition (G') est vérifiée sur la sphère

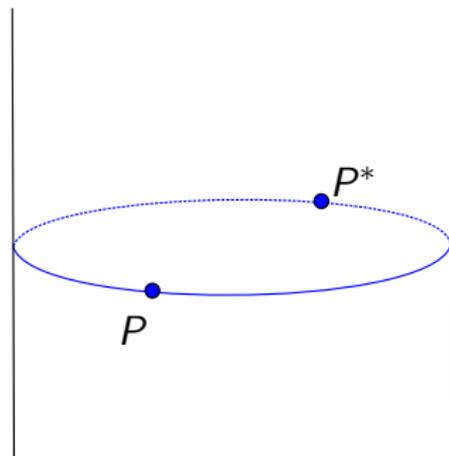


FIGURE: Mais pas sur le cylindre

Des exemples (suite)

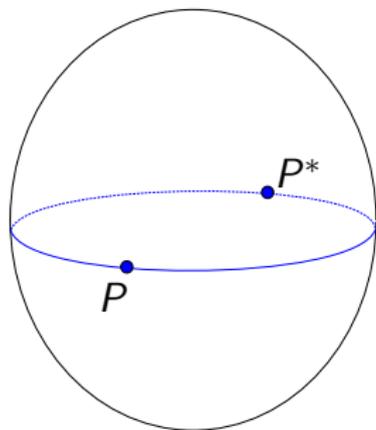


FIGURE: La condition (G') n'est pas vérifiée sur un ellipsoïde de rotation

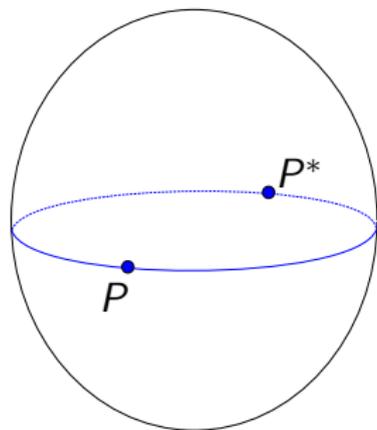


FIGURE: La condition (G') n'est pas vérifiée sur un ellipsoïde de rotation

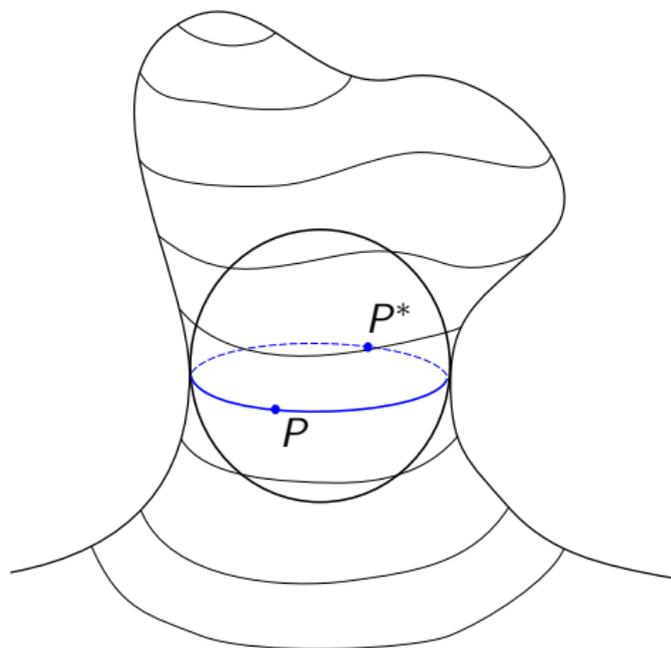


FIGURE: Ni sur une surface dont l'intersection avec une boule est un grand cercle de celle-ci

Pour une variété M , notons $L(M) \setminus C$ l'ensemble des lacets \mathcal{C}^1 par morceaux qui ne sont pas homotopes à un lacet trivial.

Pour une variété M , notons $L(M) \setminus C$ l'ensemble des lacets \mathcal{C}^1 par morceaux qui ne sont pas homotopes à un lacet trivial.

Théorème 7

Soit M une variété riemannienne de dimension au moins 2 telle qu'il existe γ de longueur minimale dans $L(M) \setminus C$.

Il n'existe pas de champ brownien de Lévy indexé par M .

Pour une variété M , notons $L(M) \setminus C$ l'ensemble des lacets C^1 par morceaux qui ne sont pas homotopes à un lacet trivial.

Théorème 7

*Soit M une variété riemannienne de dimension au moins 2 telle qu'il existe γ de longueur minimale dans $L(M) \setminus C$.
Il n'existe pas de champ brownien de Lévy indexé par M .*

Théorème 8

Soit M une variété riemannienne de dimension au moins 2, compacte et non simplement connexe. Il n'existe pas de champ brownien de Lévy indexé par M .

Théorème 7

Soit M une variété riemannienne de dimension au moins 2, compacte et non simplement connexe. Il n'existe pas de champ brownien de Lévy indexé par M .

Remarque

En particulier une surface sur laquelle il existe un champ brownien de Lévy est difféomorphe à la sphère.

- Questions de "localisation" pour les indices fractionnaires déjà connus.

- Questions de "localisation" pour les indices fractionnaires déjà connus.
- Un résultat de non-existence en courbure positive ?

- Questions de "localisation" pour les indices fractionnaires déjà connus.
- Un résultat de non-existence en courbure positive ?
- L'indice fractionnaire est-t-il semi-continu supérieurement pour la convergence de Gromov-Hausdorff ? Existe-t-il une topologie "naturelle" pour laquelle il est continu ?

- Questions de "localisation" pour les indices fractionnaires déjà connus.
- Un résultat de non-existence en courbure positive ?
- L'indice fractionnaire est-t-il semi-continu supérieurement pour la convergence de Gromov-Hausdorff ? Existe-t-il une topologie "naturelle" pour laquelle il est continu ?
- Résultats d'existence. Une généralisation de la construction de Chentsov et Morozova en dimension supérieure ?

- Questions de "localisation" pour les indices fractionnaires déjà connus.
- Un résultat de non-existence en courbure positive ?
- L'indice fractionnaire est-t-il semi-continu supérieurement pour la convergence de Gromov-Hausdorff ? Existe-t-il une topologie "naturelle" pour laquelle il est continu ?
- Résultats d'existence. Une généralisation de la construction de Chentsov et Morozova en dimension supérieure ?



Paul Lévy.

Processus Stochastiques et Mouvement Brownien. Suivi d'une note de M. Loève.

Gauthier-Villars, Paris, 1948.



N.N. Chentsov.

Levy Brownian motion for several parameters and generalized white noise.

Theory of Probability & Its Applications, 2(2) :265–266, 1957.



P. Lévy.

Le mouvement Brownien fonction d'un point de la sphère de Riemann.

Rend. Circ. Mat. Palermo, II. Ser., 8 :297–310, 1960.



Jean Bretagnolle, Didier Dacunha-Castelle, and Jean-Louis Krivine.

Lois stables et espaces L^p .

Ann. Inst. H. Poincaré Sect. B (N.S.), 2 :231–259, 1965/1966.



Ramesh Gangolli.

Positive definite kernels on homogeneous spaces and certain stochastic processes related to Lévy's Brownian motion of several parameters.
Ann. Inst. H. Poincaré Sect. B (N.S.), 3 :121–226, 1967.



E. A. Morozova and N. N. Čencov.

Lévy's random fields.
Teor. Verojatnost. i Primenen, 13 :152–155, 1968.



B.B. Mandelbrot and J.W. Van Ness.

Fractional Brownian motions, fractional noises and applications.
SIAM Rev., 10 :422–437, 1968.



J. Faraut and K. Harzallah.

Distances hilbertiennes invariantes sur un espace homogène.
Ann. Inst. Fourier (Grenoble), 24(3) :xiv, 171–217, 1974.



B.B. Mandelbrot.

Stochastic models for the earth's relief, the shape and the fractal dimension of the coastlines, and the number-area rule for islands.

Proceedings of the National Academy of Sciences, 72(10) :3825–3828, 1975.



Mikhail Anatolievich Lifshits.

On representation of Levy's fields by indicators.

Theory of Probability & Its Applications, 24(3) :629–633, 1980.



Shigeo Takenaka, Izumi Kubo, and Hajime Urakawa.

Brownian motion parametrized with metric space of constant curvature.

Nagoya Math. J., 82 :131–140, 1981.



S. Takenaka.

Representation of Euclidean random field.

Nagoya Math. J., 105 :19–31, 1987.



G. M. Molchan.

Multiparametric Brownian motion on symmetric spaces.

Probability theory and mathematical statistics, Vol. II (Vilnius, 1985),
pages 275–286, 1987.



A. L. Koldobskii.

The Schoenberg problem on positive-definite functions.

Algebra i Analiz, 3(3) :78–85, 1991.



J. Istas.

Spherical and hyperbolic fractional Brownian motion.

Electron. Comm. Probab., 10 :254–262 (electronic), 2005.



J. Istas.

Manifold indexed fractional fields.

ESAIM Probab. Stat., 16 :222–276, 2012.



S. Cohen and M. A. Lifshits.

Stationary Gaussian random fields on hyperbolic spaces and on Euclidean spheres.

ESAIM Probab. Stat., 16 :165–221, 2012.



Luis Santaló.

Integral geometry and geometric probability. With a foreword by Mark Kac. 2nd ed.

Cambridge : Cambridge University Press, 2nd ed. edition, 2004.



Manfredo P. do Carmo.

Differential geometry of curves and surfaces.

Prentice-Hall, Inc., Englewood Cliffs, N.J., 1976.

Translated from the Portuguese.



Sylvestre Gallot, Dominique Hulin, and Jacques Lafontaine.

Riemannian geometry.

Springer, 2004.

Théorème 8

Let us consider a distance d' on $\mathbb{S}^1 \times]0, \varepsilon[$ and denote by E' the resulting metric space. We define for very $h \in]0, \varepsilon[$

$$\Delta(h) := \sup_{z_1, z_2 \leq h} \sup_{\theta_1, \theta_2 \in \mathbb{S}^1} |d'[(\theta_1, z_1), (\theta_2, z_2)] - d[(\theta_1, z_1), (\theta_2, z_2)]|.$$

where d denotes the classical distance on the cylinder. We call

$$\delta_{E'} := \sup \left\{ \delta > 0, \Delta(h) \underset{h \rightarrow 0^+}{=} O(h^\delta) \right\}.$$

If $\delta_{E'}$ is finite we obtain that the fractional index of E' $\beta_{E'}$ verifies

$$\beta_{E'} \leq \frac{3}{\delta_{E'} + 1},$$

and if $\delta_{E'} = +\infty$, $\beta_{E'} = 0$.

Théorème 9

Let I be an open real interval such that there exists $\varepsilon > 0$, $]0, \varepsilon[\subset I$ and consider the case where E' is $\mathbb{S}^1 \times I$ endowed with the Riemannian metric

$$\langle \cdot, \cdot \rangle' = (1 + f_1(\theta, z))d\theta^2 + (1 + f_2(\theta, z))dz^2,$$

with f_1 and f_2 C^∞ functions with values in $] -1, +\infty[$.

Let us assume that the Riemannian manifold E' is complete, and that

$$\sup_{P, Q \in \mathbb{S}^1 \times]0, \varepsilon[} \sup \left\{ \max \left(\int_{\gamma_{d'}} |d\theta|, \int_{\gamma_{d'}} |dz| \right), \gamma_{d'} \text{ minimal geodesic in } E' \text{ between } P \text{ and } Q \right\} < \infty \quad (1)$$

Théorème 9, suite

For every $h \in I$ we define

$$z^+(h) := \sup_{P, Q \in \mathbb{S}^1 \times]0, h]} \inf \left\{ \begin{array}{l} \max_t(z(t)) \text{ such that } t \mapsto (\theta(t), z(t)) \text{ is a} \\ \text{minimal geodesic in } E' \text{ between } P \text{ and } Q \end{array} \right\},$$

$$z^-(h) := \sup_{P, Q \in \mathbb{S}^1 \times]0, h]} \sup \left\{ \begin{array}{l} \min_t(z(t)) \text{ such that } t \mapsto (\theta(t), z(t)) \text{ is a} \\ \text{minimal geodesic in } E' \text{ between } P \text{ and } Q \end{array} \right\},$$

$$F_1(h) := \sup_{z \in]z^-(h), z^+(h)]} \max_{\theta \in \mathbb{S}^1} \sqrt{|f_1(\theta, z)|}, \quad \delta_1 := \sup \left\{ \delta > 0, F_1(h) \underset{h \rightarrow 0^+}{=} O(h^\delta) \right\},$$

$$F_2(h) := \sup_{z \in]z^-(h), z^+(h)]} \max_{\theta \in \mathbb{S}^1} \sqrt{|f_2(\theta, z)|}, \quad \delta_2 := \sup \left\{ \delta > 0, F_2(h) \underset{h \rightarrow 0^+}{=} O(h^\delta) \right\}.$$

Théorème 9, suite

If $\min(\delta_1, \delta_2)$ is finite we have

$$\beta_{E'} \leq \frac{3}{\min(\delta_1, \delta_2) + 1},$$

and if $\delta_1 = \delta_2 = +\infty$,

$$\beta_{E'} = 0.$$

$$\begin{aligned} A_N &:= \sum_{i,j=1}^{4N} c_i c_j d_S^{2H}(P_{i,N}, P_{j,N}) \\ &= \frac{4N^{1-2H}}{4^{2H}} \sum_{p=0}^{N-1} \left[(2p)^{2H} - 2(2p+1)^{2H} + (2p+2)^{2H} \right]. \end{aligned}$$

Lemme

For every $H \in]0, 1/2[$,

$$A_N \underset{N \rightarrow \infty}{\sim} \frac{N^{1-2H}}{4^{2H-1}} \sum_{p=0}^{\infty} \left[(2p)^{2H} - 2(2p+1)^{2H} + (2p+2)^{2H} \right].$$

Lemme

Let us denote by $\mathcal{Z}_{\underline{\alpha}, \bar{\alpha}}$ the set of all sequences of positive numbers $(z_N)_{N \geq 0}$ such that

$$z_N N^{\underline{\alpha}} \xrightarrow{N \rightarrow \infty} 0 \quad (\text{H1})$$

and

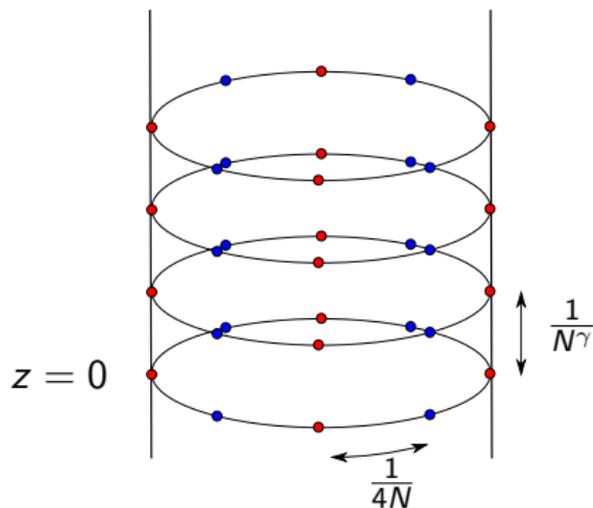
$$z_N N^{\bar{\alpha}} \xrightarrow{N \rightarrow \infty} \infty. \quad (\text{H2})$$

For every $0 < H < 1/2$ and $\underline{\alpha}, \bar{\alpha}$ such that $0 < \underline{\alpha} < \bar{\alpha} < 1$ we have

$$\lim_{N \rightarrow \infty} \sup_{(z_N)_{N \geq 0} \in \mathcal{Z}_{\underline{\alpha}, \bar{\alpha}}} \left| B_N(z_N) - \frac{H}{2 \cdot 4^{H-1}} \right| = 0.$$

Détails de calcul sur le cylindre, 3

On dispose n points $(P_{i,n})_{i=1}^n$ sur le cylindre, avec les poids $c_i = (-1)^i$.



$\lfloor N^\beta \rfloor$ cercles

Avec $0 < \beta < \gamma < 1$

$$\sum_{i,j=1}^n c_i c_j d^{2H}(P_{i,n}, P_{j,n}) = \lfloor N^\beta \rfloor A_N + \frac{\lfloor N^\beta \rfloor (\lfloor N^\beta \rfloor - 1)}{2} \left(\frac{H}{2 \cdot 4^{H-1}} + o(1) \right).$$